

| | |
|--|--|
| Durée de marche | 20 % (temps de base 300 s) |
| Mode d'opération | S3 |
| Tension d'alimentation | 24 VDC \pm 10 % Séparation galvanique entre partie puissance et partie commande |
| Intensité nominale | 7,8 A |
| Intensité absorbée par commande | 0,1 A |
| Précision du positionnement Enregistrement de position s'effectue directement à l'arbre de sortie | 0,9° |
| Zone de déplacement | 250 rotations pas de limite mécanique |
| Résistance aux chocs selon la norme IEC/DIN EN 60068-2-27 | 50 g 11 ms |
| Résistance aux vibrations selon la norme IEC/DIN EN 60068-2-6 | 10 .. 55 Hz 1,5 mm / 55 .. 1 000 Hz 10 g / 10 .. 2 000 Hz 5 g |
| Arbre de sortie | Arbre creux de 14 mm avec collier et clavette |
| Force axiale max. autorisée | 20 N |
| Force radiale max. autorisée | 40 N |
| Température ambiante | 0 .. 45 °C |
| Température de stockage | -10 .. 70 °C |
| Classe de protection | IP54 |
| Poids | 1 900 g |
| Certification | CE, en option : NRTL (UL, CSA, ANSI) |

| Couple nominal | Couple de détente | Régime nominal | A |
|----------------|-------------------|----------------------|---------|
| 10 Nm | 5 Nm | 80 min ⁻¹ | 3410-14 |
| 18 Nm | 9 Nm | 60 min ⁻¹ | 3418-14 |

| Communication bus | B |
|-------------------|----|
| CANopen | CA |
| PROFIBUS DP | DP |
| Sercos | SE |
| EtherCAT | EC |
| PROFINET | PN |
| EtherNet/IP | EI |
| POWERLINK | PL |
| IO-Link | IO |

| Raccordements ¹⁾ | C |
|-------------------------------------|---|
| sans touches tactiles | 0 |
| avec touches tactiles ¹⁾ | T |

¹⁾ pas pour CANopen

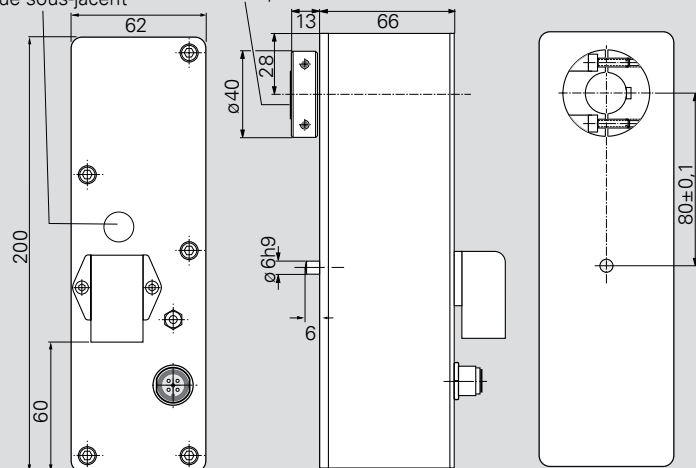
| Frein d'immobilisation | D |
|---|---|
| sans frein | 0 |
| avec frein (couple de retenue correspond au couple nominal) | M |

| Code de commande | A | B | C | D |
|------------------|---|---|---|---|
| PSE | - | - | - | - |

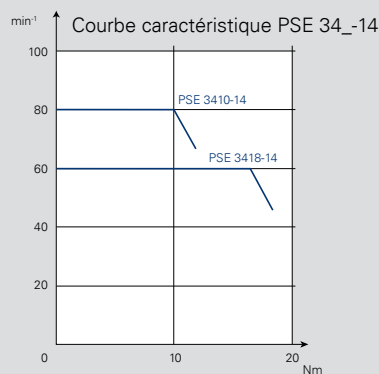


Protection, arbre de réglage manuel embarqué sous-jacent

Arbre creux \varnothing 14H7/20 de profondeur



Pour de plus amples détails sur les connexions, voir aussi p. 47 et les instructions de service.



CODE DE COMMANDE DES PSE/PSS/PSW DE LA GAMME 3

Tous les systèmes de positionnement PSE/PSS/PSW de la gamme 3 disposent d'une référence de commande commune. Dans un souci de clarté et de simplification de la documentation chez les clients, la vaste gamme PSE/PSS/PSW s'est vue attribuer une référence de commande commune.

Code de commande
PSE/PSS/PSW :



| | Indice de protection | A Version | B Type | C Communication bus (cf. p. 7) | D Connexion | E Frein (cf. p. 11) | F Certification |
|--|----------------------|--------------|--|--|--|------------------------------------|---|
| Positioning System Efficient (cf. p. 20-25) ¹⁾ | IP54 | PSE | | CA : CANopen DP : PROFIBUS DP DN : DeviceNet | 0 : standard T : standard avec touches tactiles ³⁾ | | 0 : CE N : certification NRTL selon UL, CSA, ANSI et CE |
| Positioning System Stainless (cf. p. 28-31) | IP65 | PSS | 30x-8/-14 (V) ²⁾ 31x-8/-14 (V) ²⁾ 32x-14 (V) ²⁾ 33x-14 (V) ²⁾ | MB : Modbus RTU SE : Sercos EC : EtherCAT PN : PROFINET EI : EtherNet/IP PL : POWERLINK IO : IO-Link | Y : seul connecteur, codés Y Z : seul connecteur, codés Y avec touches tactiles ³⁾ | 0 : sans M ⁴⁾ : avec | |
| Positioning System Washable (cf. p. 32-35) | IP68 | PSW | | | | | |

¹⁾ Vous trouverez la référence de commande pour le PSE 34_14 à la page 26.

²⁾ (V) pas pour PSE

³⁾ toujours via un connecteur supplémentaire, pas pour PSW ou IO-Link

⁴⁾ slmt. pour arbre de sortie de 14 mm

Équipement de série (raccords)

- toujours avec une deuxième connexion bus de données (sauf pour IO-Link ou connecteur codé y)
- toujours avec commutateur d'adresse (aussi pour bus IE, pas pour IO-Link)

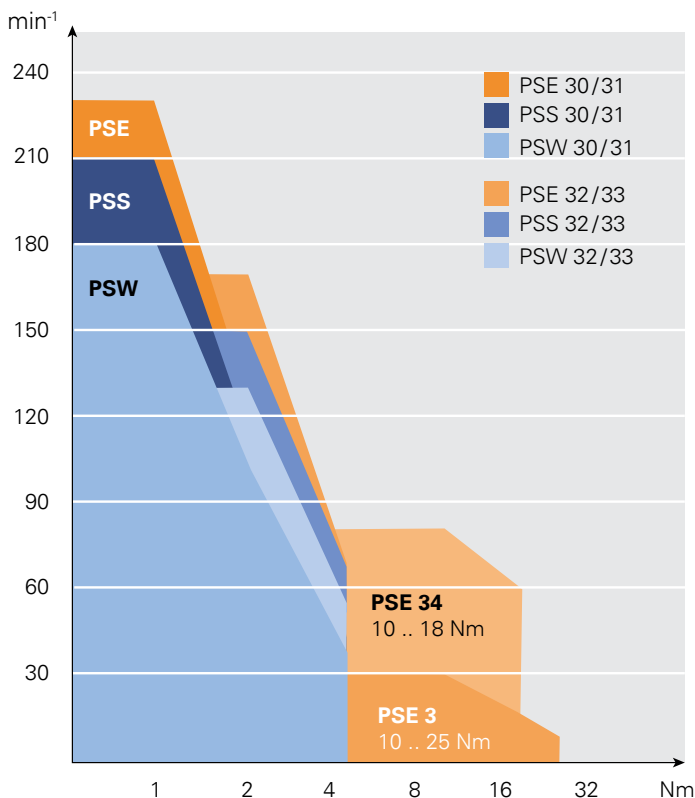
Pour d'autres renseignements sur les connexions et l'adressage, veuillez consulter le paragraphe « Vue d'ensemble communication bus », p. 47.

| Version/type | Couple de rotation | Arbre de sortie |
|------------------|--|--|
| transversal 30 | x = 1 Nm x = 2 Nm | 8 = arbre creux de 8 mm 14 = arbre creux de 14 mm |
| longitudinal 31 | x = 5 Nm | 8V = arbre plein de 8 mm ⁶⁾ 14V = arbre plein de 14 mm ⁶⁾ |
| transversal 32 | x = 10 Nm ⁵⁾ x = 18 Nm ⁵⁾ | |
| longitudinal 33 | x = 25 Nm ⁵⁾ | |

⁵⁾ slmt. pour PSE
18 Nm = transversal
25 Nm = longitudinal

⁶⁾ slmt. pour PSS/PSW

Exemples de commandes, voir ci-dessous.



Combinaisons régime nominal/couple nominal

COUPLES ET VITESSES DE ROTATION

Exemple n°1

Vous avez besoin d'un degré de protection IP 54 et d'un couple max. de 2 Nm. La vitesse de rotation doit être supérieure à 100 min⁻¹. Un arbre creux de 8 mm ainsi qu'une construction longitudinale sont parfaits pour votre application. Vous souhaitez utiliser EtherNet/IP comme bus et relier le PSE à la commande via une fiche hybride et un hub. Vous n'avez pas besoin de frein à commande de repos supplémentaire pour votre application.

→ PSE 312-8-EI-Y-0-0

Exemple n°2

IP 68, max. 3 Nm, supérieur à 100 min⁻¹, construction transversale, arbre plein de 14 mm, IO-Link via connecteur, avec frein.

→ PSW 325-14V-IO-0-M-0